

УДК 538.80

ТЕНЗОР МИНКОВСКОГО ИЛИ ТЕНЗОР АБРАГАМА?

В. П. Макаров, А. А. Рухадзе

Доказывается, что вопрос, вынесенный в заглавие статьи, имеет однозначный ответ – тензор Абрагама.

1. *Подход Гинзбурга–Угарова.* В вековой дискуссии о тензоре энергии-импульса электромагнитного поля в веществе особое место занимает работа В. Л. Гинзбурга и В. А. Угарова [1]. Подход, предложенный в [1], состоит в следующем:

1. “Тензор энергии-импульса в макроскопической электродинамике является величиной в известном смысле вспомогательной. Основными же величинами являются объемные силы, а также плотность энергии и поток энергии. Именно силы входят в уравнения движения среды и могут, в принципе, быть измерены” [1, стр. 175].

2. “Желательно получить и силы и другие выражения (плотность энергии, поток энергии, плотность импульса) единым образом на базе уравнений поля” [1, стр. 176]. Из уравнений Максвелла

$$\operatorname{div} \vec{D} = 0, \operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}, \operatorname{div} \vec{B} = 0, \operatorname{rot} \vec{H} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad (1.1)$$

получается уравнение, эквивалентное закону сохранения энергии (формула (12) в [1]),

$$\vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} + 4\pi \operatorname{div} \vec{S}^{(P)} = 0, \vec{S}^{(P)} = \frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{H}, \quad (1.2)$$

и уравнение, эквивалентное закону сохранения импульса¹,

$$\frac{1}{4\pi c} \frac{\partial}{\partial t} (\vec{D} \times \vec{B}) = \vec{\sigma}^{(H)'} - \vec{f}^{(1)} - \vec{f}^{(2)}, \sigma_i^{(H)'} = \frac{\partial \sigma_{ij}^{(H)}}{\partial r_j}, \quad (1.3)$$

¹ По дважды повторяющимся индексам $i, j, \dots = x, y, z$ везде подразумевается суммирование.

где²

$$\sigma_{ij}^{(H)} = \sigma_{ji}^{(H)} = \frac{1}{8\pi} \{ [(E_i D_j + E_j D_i) - \vec{E} \cdot \vec{D} \delta_{ij}] + [(H_i B_j + H_j B_i) - \vec{H} \cdot \vec{B} \delta_{ij}] \}, \quad (1.4)$$

$$\vec{f}^{(1)} = -\frac{1}{8\pi} \text{rot}(\vec{E} \times \vec{D} + \vec{H} \times \vec{B}), \quad (1.5)$$

$$f_i^{(2)} = -\frac{1}{8\pi} \left[\left(\vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial r_i} - \vec{D} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial r_i} \right) + \left(\vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial r_i} - \vec{B} \cdot \frac{\partial \vec{H}}{\partial r_i} \right) \right]. \quad (1.6)$$

3. “При обсуждении закона сохранения энергии естественно обратиться к движущимся средам, поскольку сила, действующая на среду, “работает” только, если скорость среды не равна нулю” [1, стр. 176]. Следовательно, если даже конечной целью является нахождение силы, действующей на покоящееся вещество, необходимо, тем не менее, рассматривать движущуюся среду.

4. Если среда движется, то соответствующие материальные уравнения отличаются от простых уравнений $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$ и $\vec{B} = \mu \vec{H}$, справедливых только для покоящейся среды³. С точностью до членов $\sim v/c$, где \vec{v} – скорость вещества, связь между полями $\vec{E}, \vec{H}, \vec{D}$ и \vec{B} в неподвижной, лабораторной, системе отсчета дается уравнениями Минковского (см. формулы (10)–(11), стр. 176 в [1] и [2, §33], [3, §76], [4, §111]):

$$\begin{aligned} \vec{D} &= \epsilon \vec{E} + \frac{\epsilon\mu - 1}{c} (\vec{v} \times \vec{H}), \\ \vec{B} &= \mu \vec{H} - \frac{\epsilon\mu - 1}{c} (\vec{v} \times \vec{E}). \end{aligned} \quad (1.7)$$

Подход, предложенный в [1], основан только на уравнениях (1.2)–(1.3) и (1.7)⁴. Однако реализован этот подход в [1] при некоторых ограничениях на ϵ, μ и скорость \vec{v} . В [1, стр. 177] “предполагается, что изменение ϵ (а также μ) для данного элемента среды связано лишь с изменением ее плотности”, т.е.

$$\epsilon = \epsilon(\rho), \quad \mu = \mu(\rho), \quad (1.8)$$

²Равенство (1.3) мы записали в форме, несколько отличающейся от формулы (20а) в [1], используя симметричный тензор $\sigma_{ij}^{(H)}$, введенный Г. Герцем [2, §35].

³В [1] и в данной работе рассматриваются только изотропные, негиротропные среды при пренебрежении дисперсией диэлектрической и магнитной проницаемостей.

⁴Удивительно, что в обзоре [5], целиком посвященном проблеме силы, действующей на вещество в электромагнитном поле, и импульса поля, подход, предложенный в [1], никак не обсуждается (хотя ссылки на эту и другие работы В. Л. Гинзбурга по этой проблеме в [5] имеются). В обзоре [6] 2007 года дается почти столетняя история дискуссии по этой проблеме, начиная с первых работ Минковского и Абрагама, но ссылка на [1] вообще отсутствует.

и “скорость среды постоянна в пространстве и во времени или, точнее, производными по \vec{r} и t везде можно пренебречь (будет сохранена лишь $\text{div } \vec{v}$)”, т.е.

$$\frac{\partial v_i}{\partial r_j} = \frac{1}{3} \text{div} \vec{v} \delta_{ij}, \quad (1.9)$$

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = 0. \quad (1.10)$$

В [1] исследуются уравнения (1.2)–(1.3) и (1.7) при условиях (1.8)–(1.10). Согласно [1, стр. 178], “законы сохранения не могут однозначно определять входящие в них величины”, и более конкретно – существуют две возможности: сила \vec{f} , с которой электромагнитное поле действует на единицу объема покоящегося вещества, и плотность импульса электромагнитного поля \vec{g} определяются либо по формулам Абрагама

$$\vec{f} = \vec{f}^{(G)} + \vec{f}^{(A)}, \quad \vec{g} = \frac{1}{c^2} \vec{S}^{(P)} = \frac{1}{4\pi c} \vec{E} \times \vec{H}, \quad (1.11)$$

либо по формулам Минковского

$$\vec{f} = \vec{f}^{(G)}, \quad \vec{g} = \frac{1}{4\pi c} \vec{D} \times \vec{B}. \quad (1.12)$$

Здесь⁵

$$\vec{f}^{(G)} = \frac{1}{8\pi} \left[\nabla \rho \left(\frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} E^2 + \frac{\partial \mu}{\partial \rho} H^2 \right) - (E^2 \nabla \epsilon + H^2 \nabla \mu) \right], \quad (1.13)$$

$$\vec{f}^{(A)} = \frac{\epsilon \mu - 1}{c^2} \frac{\partial \vec{S}^{(P)}}{\partial t} = \frac{\epsilon \mu - 1}{4\pi c} \frac{\partial}{\partial t} (\vec{E} \times \vec{H}). \quad (1.14)$$

Выбор выражений для импульса поля и силы (из двух возможных вариантов (1.11) или (1.12)) “должен производиться на основании опытных данных или каких-то расчетов, лежащих за пределами самих уравнений для макроскопического поля” (см. [1, стр. 185]).

Мы считаем, что предложенный и использованный в [1] подход является единственным последовательным подходом в макроскопической электродинамике. Поэтому с невозможностью – в рамках этого подхода – однозначного ответа на вопрос о силе, действующей на вещество, можно было бы еще “согласиться”, если бы сила не выражалась только через поля и диэлектрическую и магнитную проницаемости. Но в обоих возможных, согласно [1], вариантах сила и импульс поля выражаются только через поля и проницаемости ϵ и μ . Это обстоятельство и несомненная важность вопроса побудили

⁵Для электростатического поля сила (1.13) получена впервые Гельмгольцем (см. [3, §15]).

нас вернуться к его обсуждению в рамках подхода [1], т.е. исходя из уравнений (1.2)–(1.3) и (1.7). Мы повторяем проведенные в [1] вычисления во всех основных пунктах за одним исключением – мы не будем налагать на ϵ , μ и скорость среды \vec{v} никаких ограничений (полагая лишь, что $v \ll c$) до тех пор, пока сам ход вычислений не заставит нас ввести ограничения (вида (1.8)–(1.10) или какие-либо другие), чтобы избежать внутренних противоречий в теории. Таким образом мы узнаем, насколько результаты [1] связаны с налагаемыми с самого начала условиями (1.8)–(1.10), и, если эти условия не необходимы для самого подхода [1], то как изменятся результаты, если от них (этих условий) отказаться.

Диэлектрическая и магнитная проницаемости являются функциями плотности и энтропии (или температуры)⁶ в системе отсчета, где ϵ и μ определены, т.е. в системе отсчета, относительно которой вещество покоится. Но (с точностью до членов $\sim \frac{v}{c}$) плотность, энтропия и температура не меняются при преобразованиях Лоренца (см. [2, §46]). Поэтому можем полагать, что

$$\epsilon = \epsilon(\rho, s), \quad \mu = \mu(\rho, s), \quad (1.15)$$

где ρ и s – плотность и энтропия – функции координат \vec{r} и времени t в лабораторной системе отсчета.

Материальные уравнения Минковского (1.7) являются прямым следствием преобразований Лоренца и поэтому справедливы, строго говоря, только в том случае, если сопутствующая система отсчета (в которой вещество покоится) – инерциальная, т.е. вещество как целое движется относительно (тоже инерциальной) лабораторной системы отсчета с постоянной скоростью $\vec{v}(\vec{r}, t) = \text{const}$. Если же скорость $\vec{v} \neq \text{const}$, сопутствующая система отсчета – не инерциальная и сами уравнения Максвелла, определение полей через силу, действующую на точечный (пробный) заряд, и материальные уравнения, вообще говоря, существенно отличаются от соответствующих уравнений в инерциальной системе отсчета⁷. Однако, следуя [1], [2, §76], мы будем полагать, что материальные уравнения Минковского (1.7) остаются справедливыми и тогда, когда

⁶Для простоты мы полагаем, что среда однородна по своему составу; для неоднородной среды ϵ и μ – функции еще и концентрации смеси веществ.

⁷Относительно микроскопических уравнений Максвелла см. [7, §90].

скорость \vec{v} – не постоянная, но достаточно медленно изменяющаяся функция⁸. (Возможно, стоит еще раз напомнить, что нашей конечной целью (как и в работе [1]) является получение выражений для силы и импульса поля в неподвижной среде.)

2. *Закон сохранения энергии.* Рассмотрим сначала уравнение (1.2) (уравнение (12) в [1]). Прежде всего, строго определим, что мы понимаем под силой \vec{f} , действующей на единицу объема вещества со стороны электромагнитного поля. Это можно сделать, только записав уравнение движения вещества при наличии поля. Так как в окончательном ответе свойства вещества проявляются только через диэлектрическую и магнитную проницаемости, можно выбрать самую простую среду – идеальную жидкость. Для нее уравнение движения – уравнение Эйлера (см. [8, §2]) с добавлением в него силы \vec{f} :

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v} = \frac{1}{\rho} (-\nabla p + \vec{f}), \quad (2.1)$$

где $p = p(\rho, s)$ – это давление, которое было бы в веществе в отсутствие поля при данных (уже в присутствии поля) значениях плотности ρ и энтропии s (см. [3, §15]). После такого уточнения смысла давления p уравнением (2.1) вполне определяется и сила \vec{f} .

Найдем, как изменяется во времени энергия единицы объема вещества

$$w^{(m)} = \rho \left(\frac{v^2}{2} + \epsilon^{(m)} \right), \quad (2.2)$$

где $\epsilon^{(m)} = \epsilon^{(m)}(\rho, s)$ – внутренняя энергия единицы массы вещества в отсутствие поля. Повторив вычисления, проведенные в [8, §6], с учетом уравнения (2.1), получим:

$$\frac{\partial w^{(m)}}{\partial t} = -\text{div} \vec{S}^{(m)} + \vec{f} \cdot \vec{v}, \quad (2.3)$$

где плотность потока энергии вещества

$$\vec{S}^{(m)} = \rho \vec{v} \left(\frac{v^2}{2} + \epsilon^{(m)} + \frac{p}{\rho} \right). \quad (2.4)$$

Закону сохранения полной энергии системы (вещества и поля) соответствует уравнение

$$\frac{\partial w^{(\text{tot})}}{\partial t} = -\text{div} \vec{S}^{(\text{tot})}, \quad w^{(\text{tot})} = w^{(m)} + w, \quad \vec{S}^{(\text{tot})} = \vec{S}^{(m)} + \vec{S}, \quad (2.5)$$

⁸Заметим, что в [2, §76] уравнения Минковского применяются при решении задач об электрическом поле, возникающем вокруг равномерно вращающегося шара.

где, по определению, w – плотность энергии, \vec{S} – плотность потока энергии электромагнитного поля. Из (2.5) и (2.3) получаем уравнение

$$\vec{f} \cdot \vec{v} = -\frac{\partial w}{\partial t} - \operatorname{div} \vec{S}. \quad (2.6)$$

Таким образом, если сила \vec{f} , с которой поле действует на вещество, определяется в соответствии с уравнением движения (2.1), то уравнение (1.2) должно приводиться к виду (2.6). Подставим в (1.2) \vec{D} и \vec{B} из (1.7). После простых вычислений, при использовании равенства

$$\frac{\partial \epsilon}{\partial t} = \frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \epsilon}{\partial s} \frac{\partial s}{\partial t} = -\left(\rho \frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} \operatorname{div} \vec{v} + \vec{v} \cdot \nabla \epsilon \right) \quad (2.7)$$

и аналогичного равенства для μ , уравнение (1.2) приводится к следующему виду:

$$\begin{aligned} (\vec{f}^{(G)} + \vec{f}^{(A)}) \cdot \vec{v} = & -\frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{1}{8\pi} (\epsilon E^2 + \mu H^2) - \frac{2}{c^2} (\epsilon \mu - 1) \vec{v} \cdot \vec{S}^{(P)} \right] - \\ & - \operatorname{div} \left[\vec{S}^{(P)} - \frac{1}{8\pi} \rho \vec{v} \left(\frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} E^2 + \frac{\partial \mu}{\partial \rho} H^2 \right) \right], \end{aligned} \quad (2.8)$$

сила Гельмгольца $\vec{f}^{(G)}$ и сила Абрагама $\vec{f}^{(A)}$ определяются по формулам (1.13) и (1.14). Уравнение (2.8) имеет требуемый согласно (2.6) вид, при этом сила, действующая со стороны электромагнитного поля на единицу объема вещества,

$$\vec{f} = \vec{f}^{(G)} + \vec{f}^{(A)} + \vec{f}^{(\perp)}, \quad (2.9)$$

где $\vec{f}^{(\perp)}$ – неизвестная пока сила, перпендикулярная скорости \vec{v} и поэтому не дающая вклада в работу $\vec{f} \cdot \vec{v}$;

$$w = \frac{1}{8\pi} (\epsilon E^2 + \mu H^2) - \frac{2}{c^2} (\epsilon \mu - 1) \vec{v} \cdot \vec{S}^{(P)} \quad (2.10)$$

– плотность энергии поля (формула (19) в [1]);

$$\vec{S} = \vec{S}^{(P)} - \frac{1}{8\pi} \rho \vec{v} \left(\frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} E^2 + \frac{\partial \mu}{\partial \rho} H^2 \right) \quad (2.11)$$

– плотность потока энергии поля (формула (17) в [1]).

3. Законы сохранения импульса и момента импульса. Рассмотрим уравнение (1.3) (уравнение (20а) в [1]). Найдем, как изменяется во времени импульс единицы объема вещества

$$\vec{P}^{(m)} = \rho \vec{v}. \quad (3.1)$$

Повторив вычисления, проведенные в [8, §7], используя при этом уравнение (2.1), получим:

$$\frac{\partial P_i^{(m)}}{\partial t} = -\frac{\partial \Pi_{ij}^{(m)}}{\partial r_j} + f_i, \quad (3.2)$$

где плотность потока импульса вещества

$$\Pi_{ij}^{(m)} = \Pi_{ji}^{(m)} = \rho v_i v_j - \sigma_{ij}^{(m)}; \quad (3.3)$$

$$\sigma_{ij}^{(m)} = \sigma_{ji}^{(m)} = -p \delta_{ij} \quad (3.4)$$

– тензор напряжений в отсутствие поля.

Закону сохранения полного импульса $\vec{P}^{(\text{tot})}$ системы, состоящей из вещества и поля, соответствует уравнение

$$\frac{\partial P_i^{(\text{tot})}}{\partial t} = -\frac{\partial \Pi_{ij}^{(\text{tot})}}{\partial r_j}, \quad \vec{P}^{(\text{tot})} = \vec{P}^{(m)} + \vec{g}, \quad \Pi_{ij}^{(\text{tot})} = \rho v_i v_j - \sigma_{ij}^{(\text{tot})}, \quad \sigma_{ij}^{(\text{tot})} = \sigma_{ij}^{(m)} + \sigma_{ij}, \quad (3.5)$$

где, по определению, \vec{g} – плотность импульса поля, а σ_{ij} – тензор напряжений, связанный с полем. Из (3.5) и (3.2) получаем:

$$\vec{f} = -\frac{\partial \vec{g}}{\partial t} + \vec{\sigma}', \quad \sigma'_i = \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial r_j}. \quad (3.6)$$

Важно иметь в виду, что полный тензор напряжений должен быть непременно симметричным (см. [3, §15]): $\sigma_{ij}^{(\text{tot})} = \sigma_{ji}^{(\text{tot})}$. Отсюда, при учете формул (3.5) и (3.4), следует, что и

$$\sigma_{ij} = \sigma_{ji}. \quad (3.7)$$

Уравнение (1.3) должно приводиться к виду (3.6) с симметричным тензором σ_{ij} (см. (3.7)) и с силой \vec{f} (2.8). Используя уравнения (1.7), получим:

$$\vec{f}^{(1)} = -\frac{1}{2c^2} \text{rot}(\epsilon\mu - 1) \vec{v} \times \vec{S}^{(P)} = -\vec{\sigma}^{(1)'} + \frac{\epsilon\mu - 1}{c^2} (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{S}^{(P)} + \frac{1}{c^2} \vec{S}^{(P)} \text{div}(\epsilon\mu - 1) \vec{v}. \quad (3.8)$$

Здесь

$$\sigma_i^{(1)'} = \frac{\partial \sigma_{ij}^{(1)}}{\partial r_j}, \quad \sigma_{ij}^{(1)} = \sigma_{ji}^{(1)} = \frac{\epsilon\mu - 1}{2c^2} (v_i S_j^{(P)} + v_j S_i^{(P)}); \quad (3.9)$$

$$f_i^{(2)} = f_i^{(G)} - \sigma_i^{(2)'} - \frac{\epsilon\mu - 1}{c^2} \vec{v} \times \frac{\partial \vec{S}^{(P)}}{\partial r_i}, \quad (3.10)$$

где

$$\sigma_i^{(2)'} = \frac{\partial \sigma_{ij}^{(2)}}{\partial r_j}, \quad \sigma_{ij}^{(2)} = \delta_{ij} \left[\frac{1}{8\pi} \rho \left(\frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} E^2 + \frac{\partial \mu}{\partial \rho} H^2 \right) - \frac{1}{c^2} (\epsilon\mu - 1) \vec{v} \cdot \vec{S}^{(P)} \right]. \quad (3.11)$$

Подставляя $\vec{f}^{(1)}$ из (3.8) и $\vec{f}^{(2)}$ из (3.10) в уравнение (1.3), приводим его к виду⁹:

$$\vec{f}^{(G)} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \epsilon \mu}{\partial t} \vec{S}^{(P)} + \vec{f}^{(v)} = -\frac{1}{4\pi c} \frac{\partial}{\partial t} (\vec{D} \times \vec{B}) + \vec{\sigma}', \quad (3.12)$$

где

$$\sigma_{ij} = \sigma_{ji} = \sigma_{ij}^{(H)} + \sigma_{ij}^{(1)} + \sigma_{ij}^{(2)} \quad (3.13)$$

и сила, зависящая от скорости,

$$\vec{f}^{(v)} = -\frac{1}{c^2} \left[(\epsilon \mu - 1) \vec{v} \times \text{rot} \vec{S}^{(P)} + \vec{S}^{(P)} \left(1 + \rho \frac{\partial \epsilon \mu}{\partial \rho} - \epsilon \mu \right) \text{div} \vec{v} \right]. \quad (3.14)$$

Уравнение (3.12) имеет требуемый согласно (3.6) вид, но левая часть уравнения отличается от силы \vec{f} , для которой ранее мы получили выражение (2.9), содержащее силу Абрагама $\vec{f}^{(A)}$. Следовательно, для дальнейших вычислений существуют две возможности [1]: либо, оставив без изменения уравнение (2.8), преобразовать уравнение (3.12) так, чтобы в его левой части появилась сила Абрагама $\vec{f}^{(A)}$; либо, оставив без изменения уравнение (3.12), преобразовать уравнение (2.8) так, чтобы исключить из его левой части силу Абрагама $\vec{f}^{(A)}$. Сначала мы воспользуемся первой возможностью.

Прибавим к обеим частям уравнения (3.12) силу Абрагама (1.14). В результате получим уравнение

$$\vec{f}^{(G)} + \vec{f}^{(A)} + \vec{f}^{(v)} = -\frac{1}{4\pi c} \frac{\partial}{\partial t} [\vec{D} \times \vec{B} - (\epsilon \mu - 1) \vec{E} \times \vec{H}] + \vec{\sigma}'. \quad (3.15)$$

Сравнивая (3.15) и (3.6), находим, что плотность импульса электромагнитного поля

$$\vec{g} = \frac{1}{4\pi c} [\vec{D} \times \vec{B} - (\epsilon \mu - 1) \vec{E} \times \vec{H}], \quad (3.16)$$

а симметрический тензор напряжений σ_{ij} определяется по формуле (3.13). Левая часть уравнения (3.15) определяет силу $\vec{f}^{(\perp)}$ (см. (2.9)), которая перпендикулярна скорости и не определяется из закона сохранения энергии; она выражается через силу $\vec{f}^{(v)}$ (3.14):

$$\vec{f}^{(\perp)} = \vec{f}^{(v)} - \vec{v} \frac{(\vec{v} \cdot \vec{f}^{(v)})}{v^2}. \quad (3.17)$$

Но левая часть уравнения (3.15) содержит и лишнее по сравнению с силой (2.9) слагаемое

$$\vec{f}^{(\parallel)} = v \frac{(\vec{v} \cdot \vec{f}^{(v)})}{v^2}, \quad (3.18)$$

⁹Соответствующее уравнение (24) в [1] записано уже для неподвижной среды.

которое должно быть пренебрежимо малым по сравнению с $\vec{f}^{(G)}$ и $\vec{f}^{(A)}$:

$$|\vec{f}^{(H)}| \ll |\vec{f}^{(G)}|, |\vec{f}^{(A)}|. \quad (3.19)$$

Условие (3.19) – это единственное условие, при котором с точностью $\sim v/c$ все величины: плотность энергии поля (2.9), плотность потока энергии поля (2.10), плотность импульса поля \vec{g} (3.16), плотность силы, действующей на вещество в поле, \vec{f} (2.9) и симметричный тензор напряжений σ_{ij} (3.13) определяются в макроскопической теории непротиворечивым образом. Остается лишь показать, что эти определения однозначны. Что касается условия (3.19), то (кроме очевидного случая, когда $\vec{v} \perp \vec{S}^{(P)}$) $\vec{f}^{(H)} = 0$, когда среду можно считать несжимаемой $\text{div } \vec{v} = 0$ [3, §76] и когда среда – достаточно разреженный газ (тогда $\mu = 1$, $\rho \partial \epsilon / \partial \rho = \epsilon - 1$ [3, §15]).

Теперь воспользуемся второй возможностью: оставляем без изменения уравнение (3.12), а преобразуем уравнение (2.8), вычитая из обеих его частей работу $\vec{v} \cdot \vec{f}^{(A)}$ силы Абрагама (1.14). В результате вместо уравнения (2.8) получим следующее уравнение:

$$\left(\vec{f}^{(G)} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \epsilon \mu}{\partial t} \vec{S}^{(P)} \right) \cdot \vec{v} - \frac{\epsilon \mu - 1}{c^2} \vec{S}^{(P)} \cdot \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = - \frac{\partial (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{H} \cdot \vec{B})}{8\pi \partial t} - \text{div } \vec{S}, \quad (3.20)$$

которое имеет требуемый, согласно (2.6), вид, если только слагаемым, содержащим $\partial \vec{v} / \partial t$ в нем, можно пренебречь, т.е. если

$$\left| \frac{\epsilon \mu - 1}{c^2} \vec{S}^{(P)} \cdot \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} \right| \ll |\vec{f}^{(G)} \cdot \vec{v}|. \quad (3.21)$$

За исключением очевидного случая, когда $\vec{S}^{(P)} \perp \partial \vec{v} / \partial t$, условие (3.21) эквивалентно условию (1.10). Если вместе с условием (3.19) выполняется еще и условие (3.21), то можно принять в качестве плотности энергии поля, плотности импульса поля и силы следующие выражения:

$$\frac{1}{8\pi} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{H} \cdot \vec{B}), \quad \frac{1}{4\pi c} \vec{D} \times \vec{B}, \quad \vec{f}^{(G)} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \epsilon \mu}{\partial t} \vec{S}^{(P)} \quad (3.22)$$

наряду с (2.9), (3.16) и (2.8) соответственно.

Если же отказаться от ограничения только стационарным движением среды (от условия (1.10) или (3.21)), то при одном только условии (3.19) все величины определяются непротиворечивым и однозначным образом. Для неподвижной среды плотность энергии, плотность потока энергии, плотность импульса, плотность силы и тензор напряжений определяются по формулам:

$$w = \frac{1}{8\pi} (\epsilon E^2 + \mu H^2), \quad \vec{S} = \vec{S}^{(P)}, \quad \vec{g} = \frac{1}{c^2} \vec{S}^{(P)}, \quad \vec{f} = \vec{f}^{(G)} + \vec{f}^{(A)},$$

$$\begin{aligned} \sigma_{ij} = \sigma_{ji} = & \frac{1}{4\pi} \left[\epsilon E_i E_j - \frac{1}{2} \left(\epsilon - \rho \frac{\partial \epsilon}{\partial \rho} \right) E^2 \delta_{ij} \right] + \\ & + \frac{1}{4\pi} \left[\mu H_i H_j - \frac{1}{2} \left(\mu - \rho \frac{\partial \mu}{\partial \rho} \right) H^2 \delta_{ij} \right]. \end{aligned} \quad (3.23)$$

Соответственно 4-тензор энергии-импульса электромагнитного поля в неподвижной среде $T_{\lambda\nu}(\lambda, \nu = i, 4, i = 1, 2, 3$ или $x, y, z, r_4 = ict)$ – симметрический тензор Абрагама (см. формулы (32) в [1]):

$$T_{ij} = \sigma_{ij}, \quad T_{4j} = T_{j4} = -\frac{i}{c} S_j^{(P)} = -\frac{i}{4\pi} (\vec{E} \times \vec{H}), \quad T_{44} = w. \quad (3.24)$$

4. *Заключение.* Согласно [1], сила, действующая на вещество в электромагнитном поле и другие величины, квадратичные по полю (энергия, поток энергии, импульс поля), должны получаться единым образом на основе уравнений Максвелла, соответствующих материальных уравнений и уравнений движения среды. Этот подход в [1] был реализован для изотропной центросимметричной (негиротропной) среды при пренебрежении дисперсией диэлектрической ϵ и магнитной μ проницаемостей и при некоторых еще дополнительных ограничениях на ϵ, μ и скорость среды $\vec{v}(\vec{r}, t)$ (см. (1.8)–(1.10)). Авторы [1] показали, что в рамках предложенного ими подхода (по нашему мнению – единственно последовательного подхода в макроскопической электродинамике), когда выполняются условия (1.8)–(1.10), не представляется возможным однозначно определить силу, действующую на вещество, и импульс поля: в пределе, когда движением вещества можно пренебречь, для силы и импульса поля получаются либо формулы Абрагама (1.11), либо формулы Минковского (1.12).

Представляется интересным выяснить, в какой степени условия (1.8)–(1.10) являются необходимыми для самого подхода [1] и, если они не необходимы и от них можно отказаться, то насколько результат о неоднозначности определения силы и импульса поля связан с этими условиями. В данной работе показано, что ни одно из условий (1.8)–(1.10) не является необходимым. Единственное условие, выполнение которого необходимо для отсутствия внутреннего противоречия в подходе [1], – это условие (3.19) на $\text{div } \vec{v}$ (см. (3.18)), не сводящееся к условиям (1.8)–(1.10).

Условия (1.8) и (1.9) – не принципиальны, т.е. отказ от них не изменяет результата [1] о невозможности однозначного определения силы и импульса поля. Условие же (1.10) в этом смысле – принципиально: если условие (1.10) принять, т.е. ограничиться только стационарным движением вещества, то выбор из двух возможных выражений для импульса поля и, соответственно, для силы – (1.11) или (1.12) действительно невозможен,

в согласии с [1]. Если же от условия (1.10) отказаться, то вторая возможность – (1.12) исключается, так как она приводит к внутренним противоречиям в самом подходе [1].

Таким образом, если, оставаясь в рамках макроскопической теории, мы хотим найти силу, действующую в электромагнитном поле на покоящееся вещество, мы должны, тем не менее, рассматривать движущуюся среду [1], причем, как мы показали, – движущуюся не стационарно. При этом для импульса поля и силы получаются формулы (1.11), совпадающие с соответствующими формулами, приведенными в [3, §75] и [4, §105]. Что касается 4-тензора энергии-импульса электромагнитного поля в неподвижной среде, то для него справедлива симметричная форма Абрагама (см. (3.24), формулы (32) и (33) в [1] и [2, §35]).

ЛИТЕРАТУРА

- [1] В. Л. Гинзбург, В. А. Угаров, УФН **118**, 175 (1976).
- [2] В. Паули, *Теория относительности* (М., Наука, 1983).
- [3] Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, *Электродинамика сплошных сред* (М., Наука, 1982).
- [4] И. Е. Тамм, *Основы теории электричества* (М., Наука, 1989).
- [5] I. Brevik, Phys. Rept. **52**, 133 (1979).
- [6] R. N. C. Pfeifer, T. A. Nieminen, N. R. Heckenberg, and H. Rubinsztein-Dunlop, Rev. Mod. Phys. **79**, 1197 (2007).
- [7] Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, *Теория поля* (М., Наука, 1973).
- [8] Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, *Гидродинамика* (М., Наука, 1988).

Поступила в редакцию 20 января 2009 г.